



US006035974A

United States Patent [19]

Richter et al.

[11] **Patent Number:** **6,035,974**[45] **Date of Patent:** **Mar. 14, 2000**[54] **MODULAR CONSTRUCTION FOR ELEVATORS**[75] Inventors: **Utz Richter**, Ebikon; **Christoph Liebetrau**, Menziken, both of Switzerland[73] Assignee: **Invento AG**, Hergiswil NW, Switzerland[21] Appl. No.: **08/982,633**[22] Filed: **Dec. 2, 1997**[30] **Foreign Application Priority Data**

Dec. 3, 1996 [EP] European Pat. Off. 96810843

[51] **Int. Cl.⁷** **B66B 11/08**; B66B 17/12; B66B 7/02[52] **U.S. Cl.** **187/404**; 187/406; 187/254[58] **Field of Search** 187/404, 406, 187/254[56] **References Cited****U.S. PATENT DOCUMENTS**5,490,578 2/1996 Aulanko et al. 187/254
5,833,031 11/1998 Liebetrau et al. 187/404 X**FOREIGN PATENT DOCUMENTS**

0 631 968 1/1995 European Pat. Off. .

0 710 618 5/1996 European Pat. Off. .
0 745 550 12/1996 European Pat. Off. .
0 745 553 12/1996 European Pat. Off. .
1 521 441 8/1968 France .
405070057 3/1993 Japan 187/404*Primary Examiner*—Christopher P. Ellis*Assistant Examiner*—Gene O. Crawford*Attorney, Agent, or Firm*—MacMillan, Sobanski & Todd, LLC[57] **ABSTRACT**

A modular, prefabricated elevator includes column-like guide modules (10) extending between a foundation module (13) and a head module (2) and attached to a building by fastening modules (11), and an elevator car (5) that is connected by support cables (3) with counterweights (9) running in the guide modules (10). A stationary drive for the car (5) is in the form of one or two drive modules (12) combined with the head module (2) or with the foundation module (13) and integrated into the modular system in this manner. Through appropriate selection of the number of drive modules (12), the mode of suspension and the motor power, a wide range of use is covered with respect to conveying load and speed.

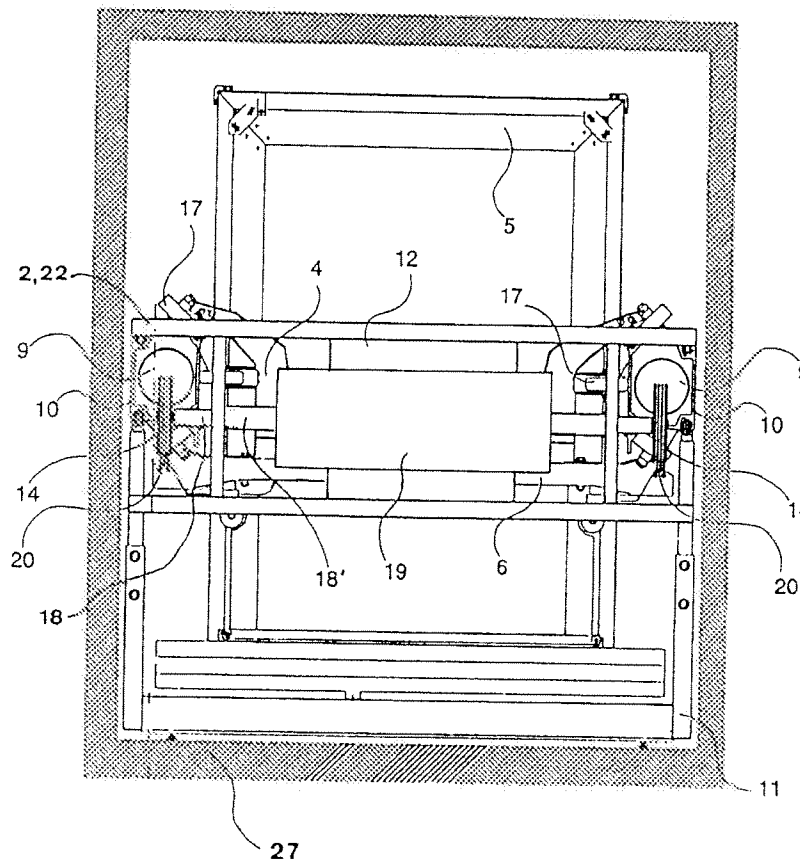
14 Claims, 8 Drawing Sheets

Fig. 1

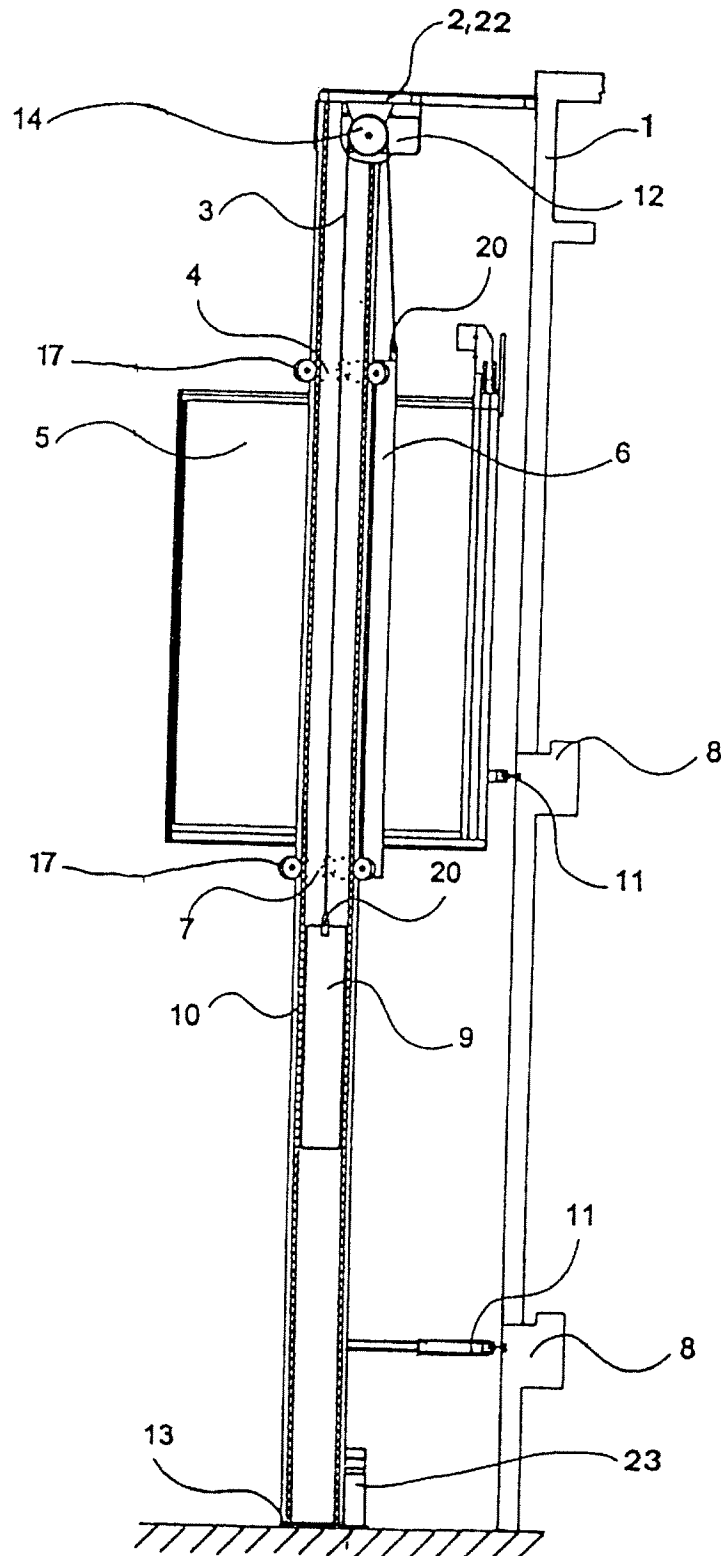


Fig. 2

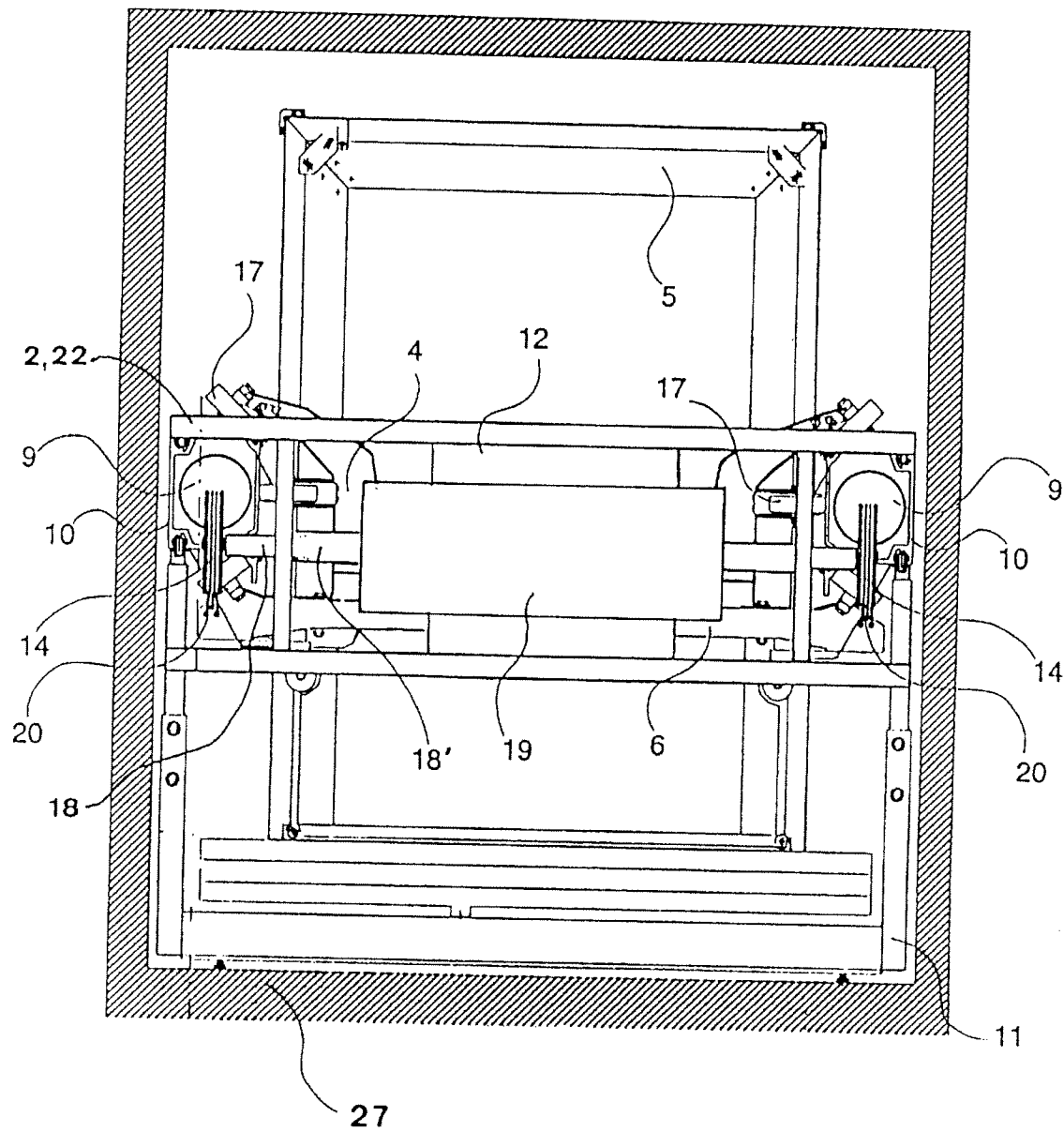


Fig. 3

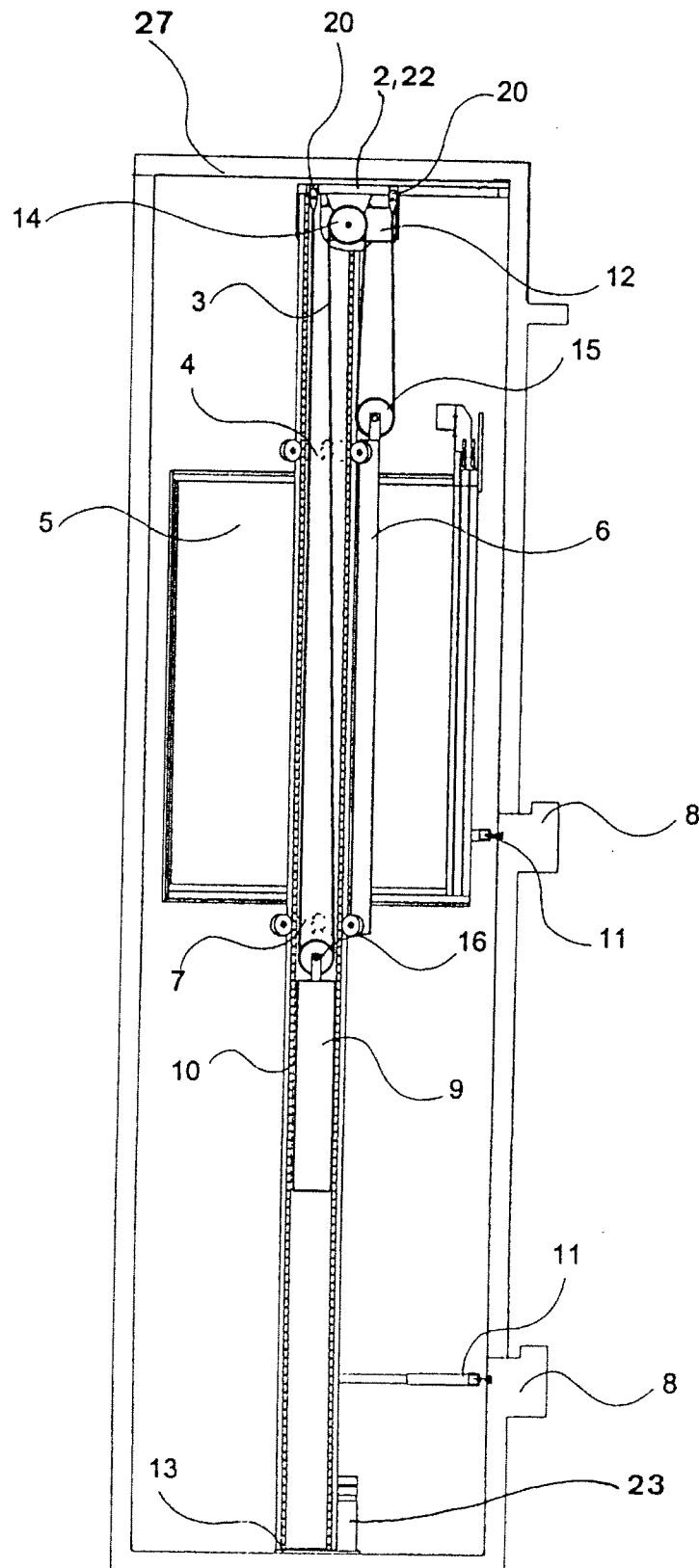


Fig. 4

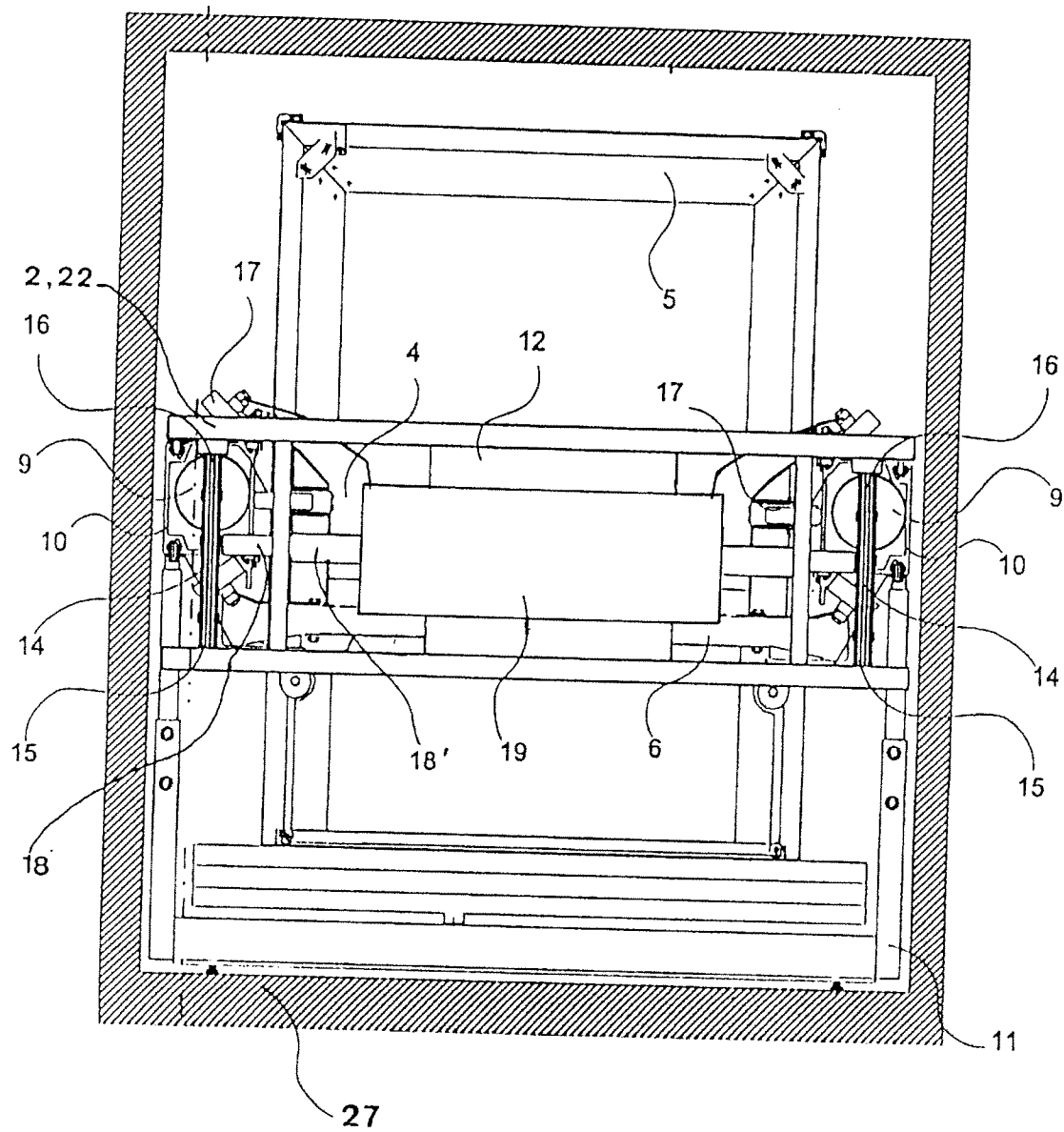


Fig. 5

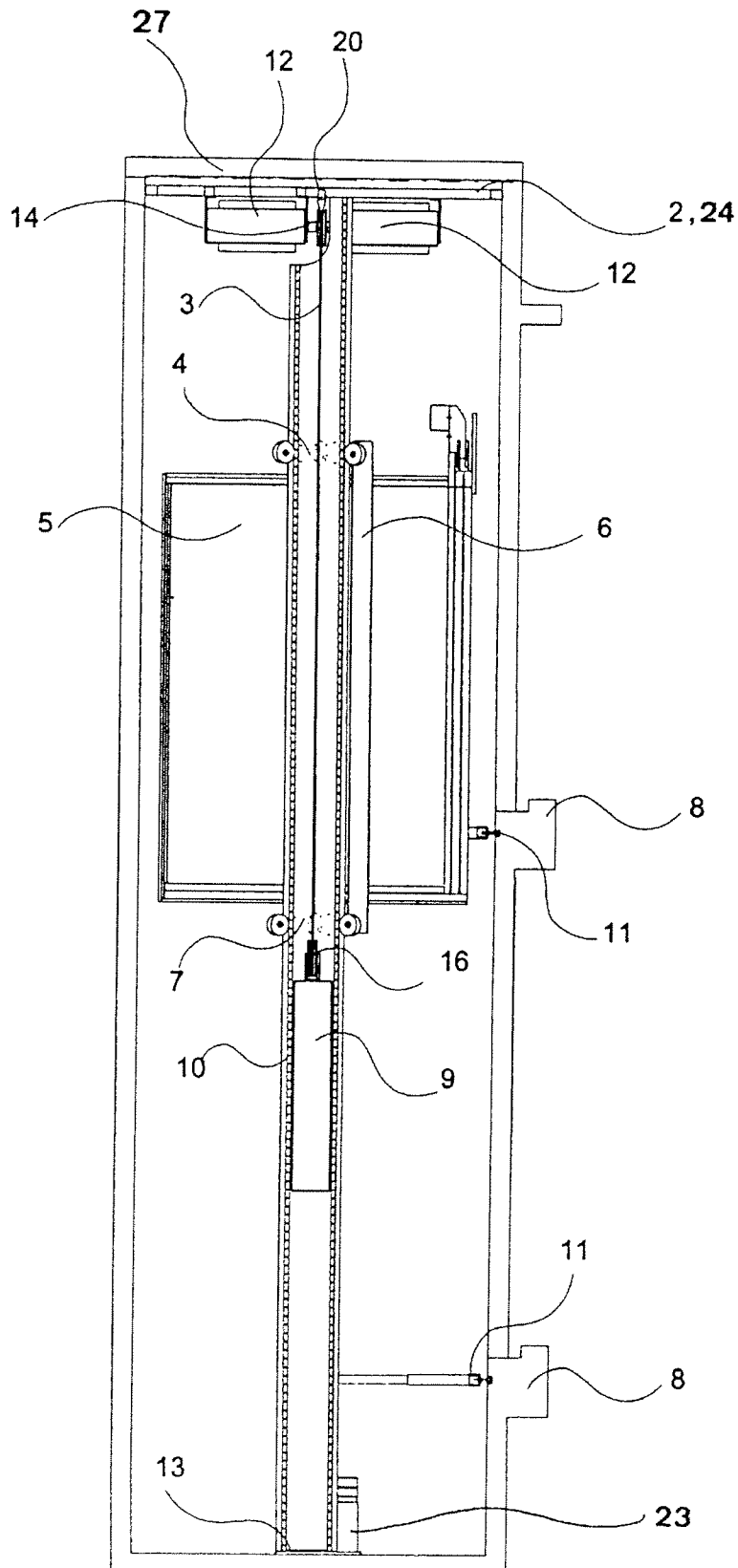


Fig. 6

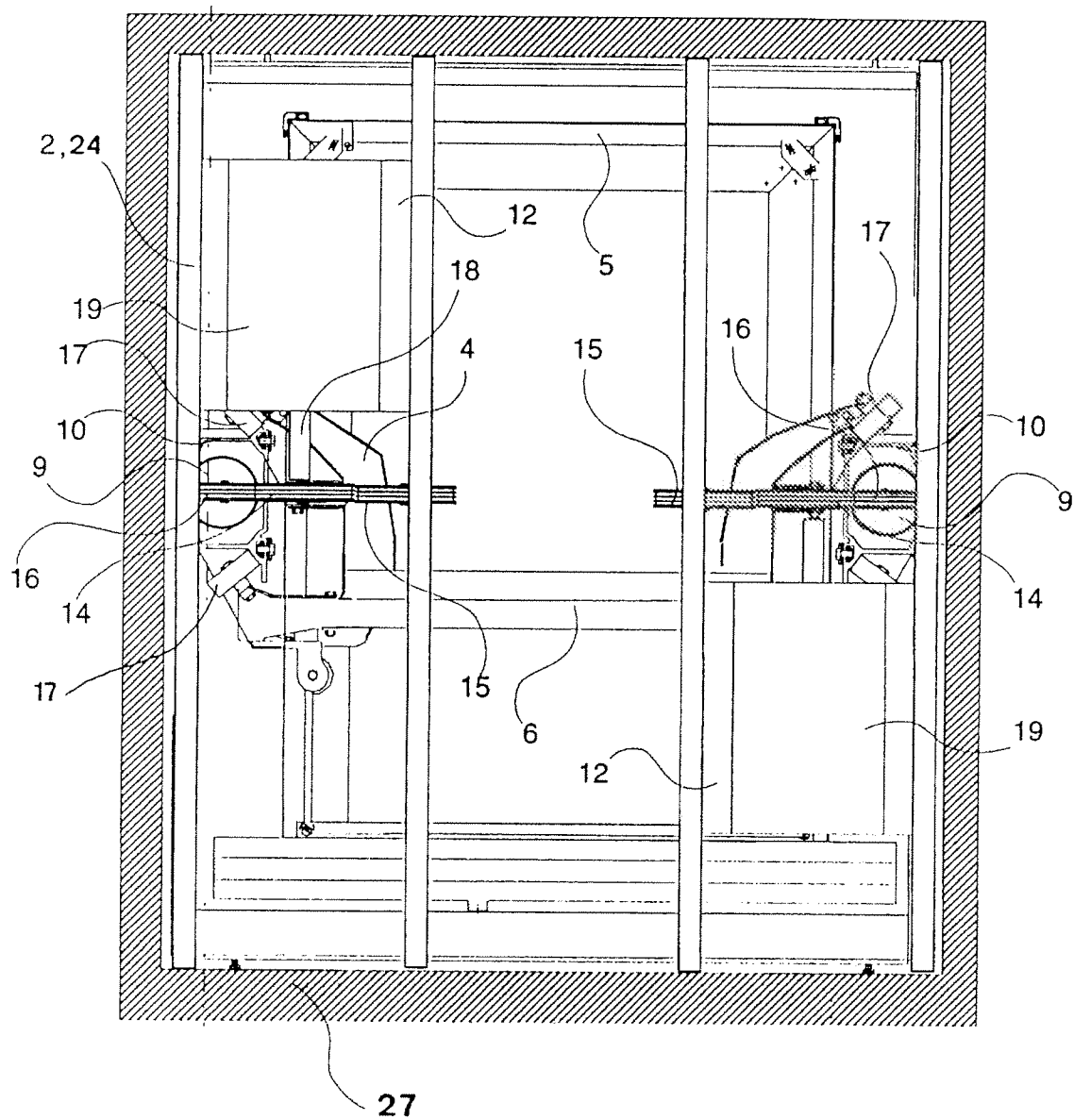


Fig. 7

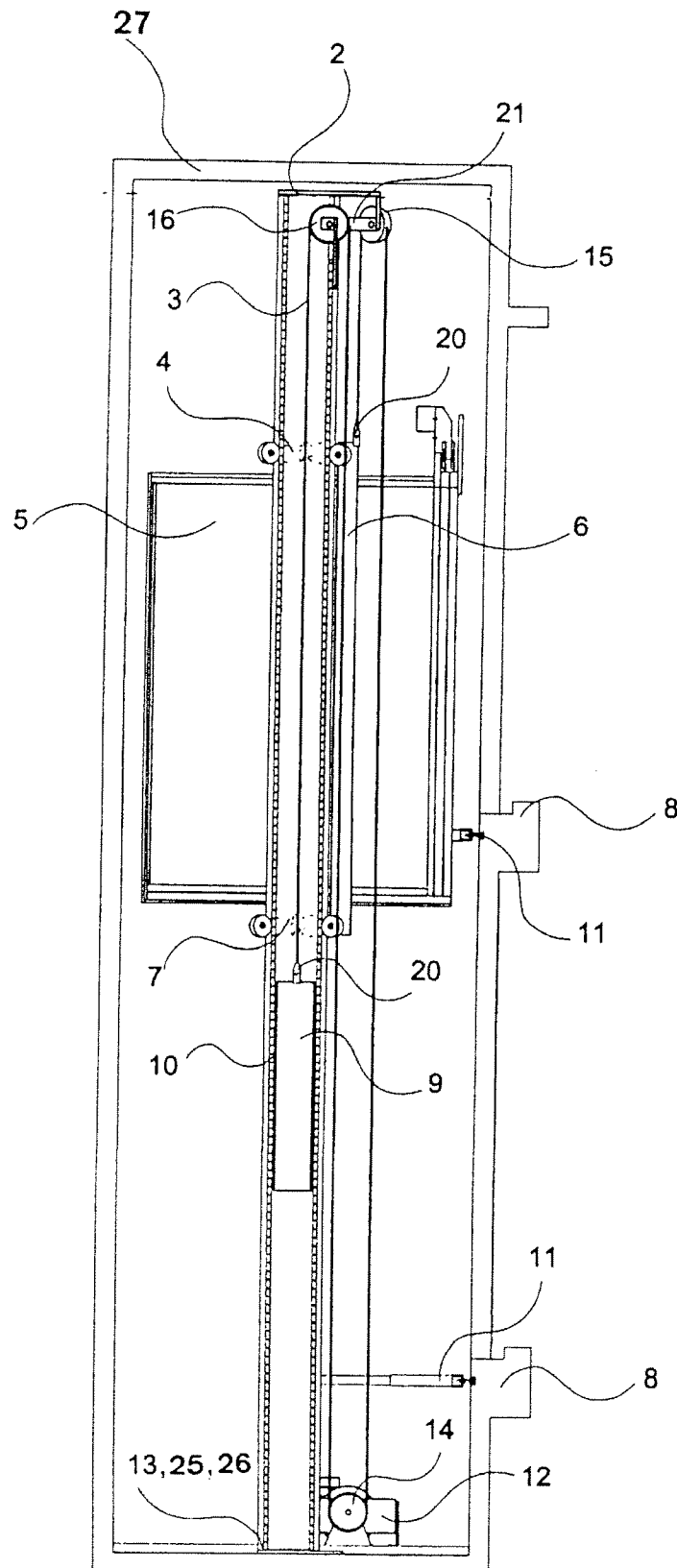
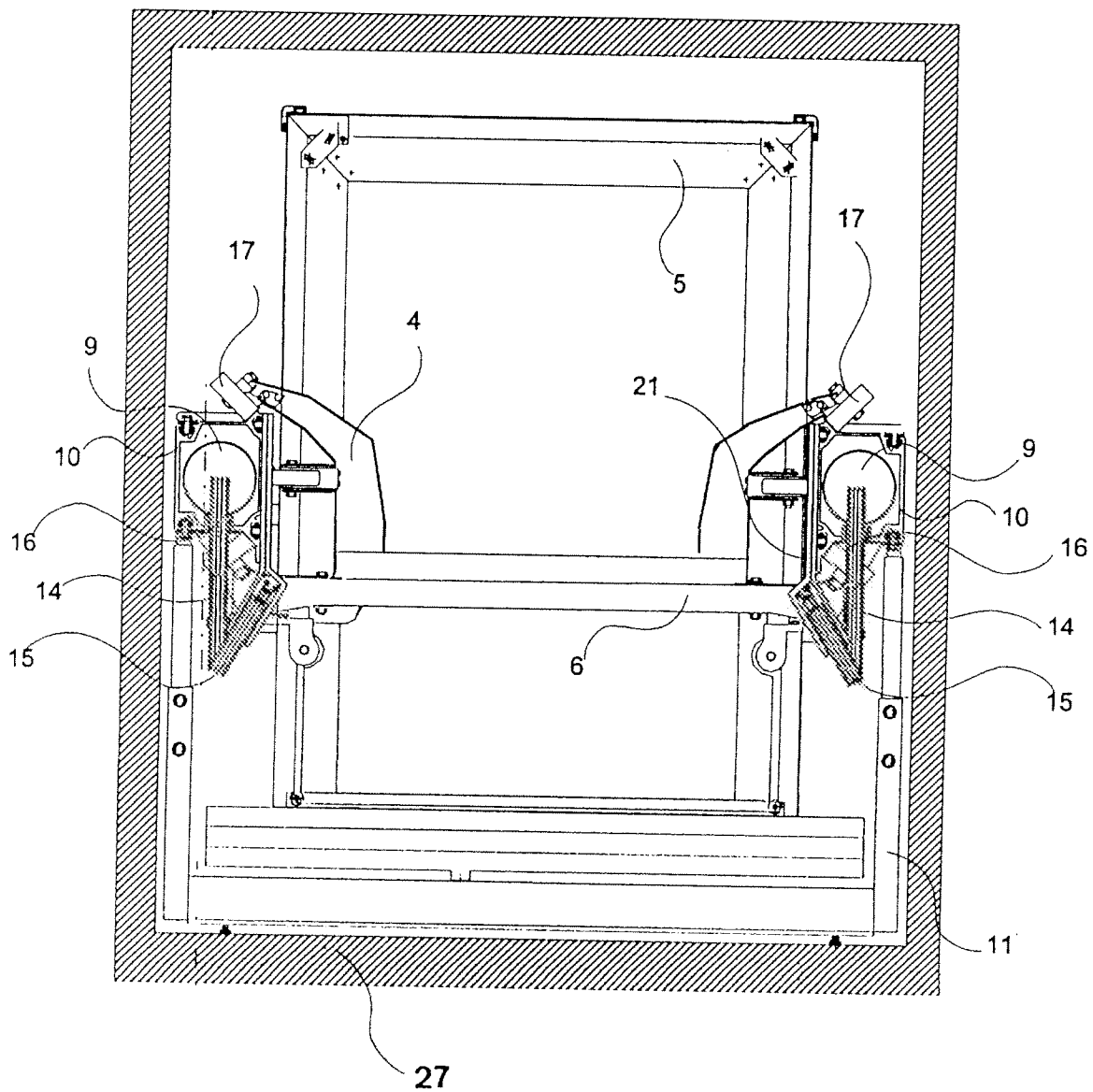


Fig. 8



MODULAR CONSTRUCTION FOR ELEVATORS

BACKGROUND OF THE INVENTION

The present invention relates to a prefabricatable elevator of modular construction for the transport of persons and/or goods, which elevator is connectable with a wall of a building having elevator shaft doors, and essentially consists of a foundation module, a head module, column-like guide modules and an elevator car, and preferably has counterweights which are guided in the guide modules.

Due to the power capability and variability this elevator type is suitable for both small and high buildings. The field of use ranges from small goods elevators to bed elevators for hospitals or the like.

An add-on elevator of the kind stated in the introduction is described in the European patent application No. 96 108 133.8, wherein the car is constructed as a vertical self-propelled transport unit by means of a friction wheel drive arranged under the car.

The advantage of self-propelled elevator cars consists in that no motor room is needed and several cars can run in the same shaft. On the other hand, the drive must be carried along permanently.

SUMMARY OF THE INVENTION

The present invention concerns a prefabricated elevator of modular construction that is connectable with a building wall having shaft doors at floors, the elevator including a foundation module, a head module, a pair of column-like guide modules extending between the head module and the foundation module, and an elevator car travelling between the guide modules and being connected to counterweights which are guided by the guide modules, a drive for the elevator car including: at least one drive module that is adapted to be combined selectively with the head module and with the foundation module, a drive pulley connected to and rotated by the drive module, and a support cable connected to the elevator car and engaging the drive pulley for moving the elevator car.

The present invention provides a drive for an elevator car, in which equally no motor room is required and in which the drive unit does not need to be carried along with the elevator car. In that case, a modular construction allows the factory production of complete elevator systems with various carrying capacities and for different building heights.

The invention includes a stationary drive constructed as a component of the modular system and as such forms a drive/head module or a drive/foundation module.

The drive module is constructed as a carrying part of a drive/head module or of a drive/foundation module.

The stationary drive, constructed as a drive/head module or drive/foundation module, has two drive shafts each with a respective drive pulley.

The outwardly departing drive shafts run in a protective tube and are mounted again at the outer end thereof, wherein the protective tube end is supported in an opening of the guide module without additional element parts.

An arrangement of the drive pulleys directly over the guide modules saves any additional deflecting rollers.

A slender elongated drive requires only a small constructional height, so that, when the elevator is, for example, installed in an existing shaft this shaft does not have to be extended upwardly for drive reasons.

The stationary drive can be divided into two individual drives for, for example, doubling of power, wherein each of the two drives is associated with a guide module and can be constructed as a double-drive/head module or double-drive/foundation module.

A drive/head module or a drive/foundation module can be combined with guide modules, fastening modules and a head or foundation module into a self-supporting frame, which forms a unit transportable from the factory to a building by trucks or by rail.

A loading, which is equalized about the transverse axis, of the head module is achieved by a mutually opposite arrangement of the individual drives at the head module.

BRIEF DESCRIPTION OF THE DRAWINGS

The above, as well as other advantages of the present invention, will become readily apparent to those skilled in the art from the following detailed description of a preferred embodiment when considered in the light of the accompanying drawings in which:

FIG. 1 is a left side view of an elevator with a stationary drive as head module in accordance with the present invention;

FIG. 2 is a top plan view of the elevator shown in the FIG. 1;

FIG. 3 is a view similar to the FIG. 1 showing a variation having a 2:1 suspension of the car and counterweight;

FIG. 4 is a top plan view of the elevator shown in the FIG. 3;

FIG. 5 is a view similar to the FIG. 1 showing a second variation having a divided stationary drive disposed at the top;

FIG. 6 is a top plan view of the elevator shown in the FIG. 5;

FIG. 7 is a view similar to the FIG. 1 showing third variation having a divided stationary drive disposed at the bottom; and

FIG. 8 is a top plan view of the elevator shown in the FIG. 7.

DESCRIPTION OF THE PREFERRED EMBODIMENT

In the FIG. 1, a building wall 1 is shown adjacent to which an elevator car 5 travels up and down guided by two column-like guide modules 10. An elevator shaft as a constructional component of a building and as a support of mounting brackets for guide rails of the car and of the counterweight, as well as of further items of apparatus specific to an elevator, is not absolutely necessary. The guide modules 10 extend over several floors 8 and are at the most about eighteen meters long according to the proposed transport path. Through insertion of several elements into one another even higher structures up to one hundred meters and more can be realized thereby without further measures.

The elevator car 5 includes guide rollers 17 mounted at an upper yoke 4 and at a lower yoke 7, as well as a cable end fastening 20 at the upper yoke 4. The upper yoke 4 and the lower yoke 7 are vertically connected with a catch frame 6. The guide modules 10 are connected at the floors 8 with the building by means of fastening modules 11. The guide modules 10 are transversely connected at the bottom with a foundation module 13 and put down on the shaft base. The foundation module 13 moreover carries one or two buffers 23. At the top, the guide modules 10 are transversely

connected with a head module 2, wherein the head module 2 here carries a drive module 12 and, in this combination, is designated as a drive/head module 22. The drive module 12 includes lateral drive pulleys 14, over which respective support elements such as cables 3 are looped, which cables are connected with the elevator car 5 and with counterweights 9, which run in the guide modules 10, by way of the two cable end fastenings 20. Of the two drive pulleys 14, only one thereof is visible in the FIG. 1. The same applies to the guide modules 10 and the counterweights 9. The guide modules 10 can be constructed as profile members shaped in any desired manner, with or without guides for a counterweight.

In FIG. 2, the modularly constructed elevator is arranged in an elevator shaft 27. There are recognizable, seen from above, further details of the drive/head module 22. This includes the drive module 12, which is centrally arranged between two parallel crossbeams, with a motor 19. This has drive shafts 18, which extend outwardly at both sides and at each of which a respective one of the drive pulleys 14 is mounted at the outer end. The drive shafts 18 are provided with a protective tube 18', wherein the protective tube has a shaft bearing at the outer end behind the drive pulley 14. For the purpose of support of this bearing location, the protective tube is guided at this outer end in a corresponding recess in the guide module 10, whereby the vertical force of the suspended load with the elevator car 5 and the counterweight 9 is thus conducted into the guide module 10, which is dimensioned to be resistant to bending. Due to this arrangement, no bending forces arise in the drive shafts 18. The drive module 12 is constructed as a load carrying part of the drive/head module 22 and thus replaces further stiffening struts between the crossbeams.

The drive module 12 includes, apart from the motor 19, a brake which is not illustrated and, if needed, a reduction gear which similarly is not illustrated. The drive module 12 is advantageously constructed as shown in the European patent application no. 96107861.5, which is declared as part of this application, i.e. constructed with a hollow rotor shaft, which leads to a slender, elongated mode of construction with a small diameter of the drive. Thus, with the additional use of the small drive pulleys 14 of one hundred fifty to three hundred millimeter diameter and preferably aramide cables only very little horizontal constructional height is needed. The departing support cables 3 of the drive pulleys 14 lead virtually without diagonal tension in the center of the guide modules 10 to the counterweights 9 on the one side and to the cable end fastenings 20 on the lateral arm of the catch frame 6 of the elevator car 5.

The FIGS. 3 and 4 show in principle the same arrangement of the drive module 12 as in the preceding dispositions. However, the difference from these consists in that here the elevator car 5 and the counterweights 9 are suspended in a 2:1 ratio. For this purpose, deflecting rollers 15 are present on the elevator car 5 and deflecting rollers 16 on the counterweights 9. Moreover, the cable end fastenings 20 are disposed at the drive/head module 22. With this variation a reduction gear in the drive module 12 can be dispensed with in many cases, whereby an even better efficiency is achieved with lower costs. This variation is provided for any cases of use where larger loads are to be conveyed at small to medium speeds.

A second variation according to the FIGS. 5 and 6 shows a further possibility how the power range of the elevator installation according to the present invention can be still further enlarged upwardly. For this purpose, the drive modules 12 are used twofold, one each above the left and the

right guide module 10. The two drive modules 12 are, by means of a suitable cantilever construction which is not illustrated in detail, fixedly connected with the head module 2 and in that manner form a double-drive/head module 24. In the shown illustration, the elevator car 5 and the counterweights 9 are in addition suspended in the ratio 2:1, which, with halved speed, results in the logical doubling of the carrying force. In the shown illustration, the two drive modules 12 are arranged opposite to one another. This has as its object a load torque equalization about the transverse axis at the head module 2 or double-drive/head module 24. In the case of use of the drive module 12 for a double drive, the motor 19 has only one outwardly departing shaft 18 with the drive pulley 14.

As a third variant, the FIGS. 7 and 8 show an elevator with a drive lying at the bottom. In that case, the drive module 12 is fixedly connected with the foundation module 13 and the support cables 3 are guided over the deflecting rollers 15 and 16 at the head module 2 to the elevator car 5 and to the counterweights 9, wherein the roller 15 is provided as the deflecting roller for the elevator car 5 and the roller 16 as the deflecting roller for the counterweights 9. The deflecting rollers 15 and 16 are each fastened to a respective guide module 10 by means of a fastening bracket 21. The foundation module 13 is thus a drive/foundation module 25. A 1:1 suspension ratio for the elevator car 5 and the counterweights 9 is shown. However, it is also possible to realize a 2:1 suspension ratio with a drive lying at the bottom. Equally, a doubling of the drive power can be achieved in that, as with the drive lying at the top, two drive modules 12 are provided and thus form a double-drive/foundation module 26.

The illustrated examples show the possibilities of adaptation of a modular system to a wide range of requirements with respect to conveying load and speed. In that case, a large number of the same modules can be used for all variants of disposition. The adaptations of performance with respect to carrying force and speed can be varied by the number of drive modules 12, with and without reduction gear, as well as combined with the mode of suspension ratio of 1:1 or 2:1. In the case of use of motors 19 with different output, even greater ranges of use are opened up with respect to carrying force and speed.

In the case of double drives it is ensured by an appropriate motor regulation, for example with equal desired values of speed and torque, that equal tension forces prevail on both sides. A mechanical coupling can also be provided with suitable means, for example with chain and sprockets, as constrained synchronization of the two drives.

The slender, elongated form of the drive/head module 22 or drive/foundation module 25 makes it possible to arrange the guide modules 10, by very short fastening modules 11, quite near the building, whereby the arising horizontal forces are then accepted by the building structure. Thus, the present modular system is also suitable for the realization of 'rucksack' lifts.

An installation of the elevator according to the invention in the shaft 27 does not result in any changes of the disposition in terms of modularity. Existing shaft walls then serve only as breastwork and are not burdened with fastening brackets. The elevator can then be brought up as a complete prefabricated unit, inserted from above into the still open shaft 27 and then be fastened to the shaft door wall thereof.

In summary, the present invention concerns a prefabricated elevator of modular construction that is connectable

with a building wall 1 having shaft doors at floors 8, the elevator including the foundation module 13, the head module 2, the pair of column-like guide modules 10 extending between the head module and the foundation module, and the elevator car 5 travelling between the guide modules and being connected to counterweights 9 which are guided by the guide modules. The drive for the elevator car 5 includes at least one drive module 12 that is adapted to be combined selectively with the head module 2 and with the foundation module 13, the drive pulley 14 connected to and rotated by the drive module, and the support cable 3 connected to the elevator car 5 and engaging the drive pulley for moving the elevator car.

In accordance with the provisions of the patent statutes, the present invention has been described in what is considered to represent its preferred embodiment. However, it should be noted that the invention can be practiced otherwise than as specifically illustrated and described without departing from its spirit or scope.

What is claimed is:

1. In an elevator of modular construction that is connectable with a building wall having shaft doors at floors, the modular elevator including a foundation module, a head module, a pair of column-like guide modules extending between the head module and the foundation module, and an elevator car travelling between the guide modules and being connected to counterweights which are guided by the guide modules, a drive for the elevator car comprising:

a drive module adapted to be connected to one of a head module and a foundation module of a modular elevator, said drive module including a motor having a pair of outwardly departing drive shafts;

a pair of drive pulleys each connected to and rotated by a respective one of said drive shafts;

a support cable adapted to be connected to an elevator car travelling between guide modules extending between the head module and the drive module and engaging said drive pulley for moving the elevator car; and

each of said drive shafts being enclosed by a protective tube with a shaft bearing, which is supported in one of the guide modules behind said drive pulley.

2. In a modular elevator that is connectable with a building wall having shaft doors at floors, the elevator including a foundation module, a head module, a pair of column-like guide modules extending between the head module and the foundation module, and an elevator car travelling between the guide modules and being connected to at least one counterweight which is guided by one of the guide modules, a drive for the elevator car comprising:

at least one drive module adapted to be connected to one of a head module and a foundation module of a modular elevator having column-like guide modules extending between the head module and the foundation module, said drive module including at least one motor with at least one outwardly extending drive shaft, said drive shaft being enclosed by a protective tube with a shaft bearing, said shaft bearing being supported in one of the guide modules;

at least one drive pulley connected to said drive shaft and rotated by said motor, said shaft bearing being supported behind said drive pulley; and

a support cable connected to an elevator car and engaging said drive pulley for moving the elevator car travelling between the guide modules.

3. The elevator drive according to claim 2 wherein said drive module is constructed as a load carrying part of one of

the head module and the foundation module to form one of a drive/head module and a drive/foundation module respectively.

4. The elevator drive according to claim 2 wherein said drive module includes a motor with a pair of outwardly extending drive shafts each with one of said drive pulley attached thereto, each of said drive shafts being enclosed by a protective tube with a shaft bearing, which shaft bearing is supported in the respective guide module behind said drive pulley.

5. The elevator drive according to claim 2 wherein said drive module includes a motor having two drive shafts extending coaxially and connected to a pair of said drive pulleys each engaging one of a pair of said support cables connected to the elevator car.

6. The elevator drive according to claim 2 wherein said drive module has a slender, elongated form and said drive pulley is approximately 150 to 300 millimeters in diameter.

7. The elevator drive according to claim 2 including two drive pulleys connected to said drive module and each engaging an associated one of a pair of said support cables connected to the elevator car.

8. The elevator drive according to claim 7 wherein said drive pulleys are arranged directly over the column-like guide modules.

9. The elevator drive according to claim 2 wherein said drive module is a double-drive module having a separate motor associated with each of the guide modules, each motor having an outwardly extending drive shaft connected to one of said drive pulleys.

10. The elevator drive according to claim 9 wherein said double-drive module includes a pair of motors mounted axially parallel in mutually opposite directions.

11. The elevator drive according to claim 10 wherein the modular elevator includes a plurality of fastening modules for attaching the guide modules to walls of an elevator shaft and said drive module is one of a drive/head module, a double-drive/head module, a drive/foundation module and a double-drive/foundation module whereby when said drive module is connected with the guide modules, the fastening modules and one of the head module and the foundation module, a self-supporting frame is formed that is easily transported from a fabrication site to an installation site.

12. An elevator of modular construction that is connectable with a building wall having shaft doors at floors, the elevator comprising:

a foundation module;

a head module;

a pair of column-like guide modules extending between said head module and said foundation module;

an elevator car mounted for travel between said guide modules;

at least one counterweight which is guided by one of said guide modules;

at least one drive module connected to one of said head module and said foundation module; and

at least one drive pulley connected to and driven by said drive module and engaging a support cable connected between said elevator car and said counterweight wherein said drive module includes at least one motor with at least one outwardly extending drive shaft with said drive pulley attached thereto, said drive shaft being enclosed by a protective tube with a shaft bearing, said shaft bearing being supported in said one guide module behind said drive pulley.

13. The elevator according to claim 12 wherein said drive module connected to said head module and forms a drive/

7

head module having at least one drive motor connected to said drive pulleys.

14. The elevator according to claim **12** wherein said drive module connected to said foundation module and forms a

8

drive/foundation module having at least one drive motor connected to said drive pulleys.

* * * * *

Modular construction for elevators

Publication number: ES2225925 (T3)

Publication date: 2005-03-16

Inventor(s): RICHTER UTZ DIPL-ING [CH]; LIEBETRAU CHRISTOPH MASCH-ING [CH] +

Applicant(s): INVENTIO AG +

Classification:






- **international:** *B66B9/00; B66B7/00; B66B7/02; B66B11/00; B66B11/04; B66B9/00; B66B7/00; B66B7/02; B66B11/00; B66B11/04; (IPC1-7): B66B11/00*

- **European:** B66B11/00C4; B66B7/02D

Application number: ES19970119986T 19971114

Priority number(s): EP19960810843 19961203

Also published as:

 US6035974 (A)
 ZA9710379 (A)
 TR9701499 (A2)
 PT846645 (E)
 PL323374 (A1)

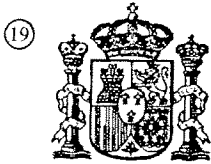
more >>

Abstract not available for ES 2225925 (T3)

Abstract of corresponding document: **US 6035974 (A)**

A modular, prefabricated elevator includes column-like guide modules (10) extending between a foundation module (13) and a head module (2) and attached to a building by fastening modules (11), and an elevator car (5) that is connected by support cables (3) with counterweights (9) running in the guide modules (10). A stationary drive for the car (5) is in the form of one or two drive modules (12) combined with the head module (2) or with the foundation module (13) and integrated into the modular system in this manner. Through appropriate selection of the number of drive modules (12), the mode of suspension and the motor power, a wide range of use is covered with respect to conveying load and speed.

Data supplied from the **espacenet** database — Worldwide



OFICINA ESPAÑOLA DE
PATENTES Y MARCAS

ESPAÑA

⑪ Número de publicación: **2 225 925**

⑤① Int. Cl.7: **B66B 11/00**

⑫

TRADUCCIÓN DE PATENTE EUROPEA

T3

⑧⑥ Número de solicitud europea: **97119986 .4**

⑧⑥ Fecha de presentación: **14.11.1997**

⑧⑦ Número de publicación de la solicitud: **0846645**

⑧⑦ Fecha de publicación de la solicitud: **10.06.1998**

⑤④ Título: **Ascensor de diseño modular.**

③① Prioridad: **03.12.1996 EP 96810843**

④⑤ Fecha de publicación de la mención BOPI:
16.03.2005

④⑤ Fecha de la publicación del folleto de la patente:
16.03.2005

⑦③ Titular/es: **INVENTIO AG.**
Seestrasse 55, Postfach 175
CH-6052 Hergiswil, CH

⑦② Inventor/es: **Richter, Utz y**
Liebetrau, Christoph

⑦④ Agente: **Gil Vega, Víctor**

Aviso: En el plazo de nueve meses a contar desde la fecha de publicación en el Boletín europeo de patentes, de la mención de concesión de la patente europea, cualquier persona podrá oponerse ante la Oficina Europea de Patentes a la patente concedida. La oposición deberá formularse por escrito y estar motivada; sólo se considerará como formulada una vez que se haya realizado el pago de la tasa de oposición (art. 99.1 del Convenio sobre concesión de Patentes Europeas).

DESCRIPCIÓN

Ascensor de diseño modular.

La presente invención se refiere a un ascensor de diseño modular prefabricable, para el transporte de personas y/o mercancías, que puede unirse a una pared de un edificio que presente puertas de caja y que consta, en lo esencial, de una viga de asiento, una viga testera, carriles de guía en forma de columnas y una cabina de ascensor, así como preferentemente unos contrapesos conducidos por los carriles de guía.

Gracias a su eficacia y variabilidad, este tipo de ascensor es adecuado tanto para edificios bajos como para edificios altos. El campo de aplicación va desde pequeños montacargas hasta ascensores de camas para hospitales o similares.

En la solicitud EP aún no publicada 96108133.8, se describe un ascensor de montaje del tipo descrito al principio, en el que la cabina está configurada como una unidad de transporte automotriz vertical mediante un accionamiento por rueda de fricción dispuesto bajo la cabina. La ventaja de las cabinas automotrices consiste en que no es necesario un cuarto de máquinas y en que pueden circular varias cabinas por la misma caja. Por otra parte, el accionamiento tiene que arrastrarse siempre conjuntamente.

La invención, descrita a continuación con mayor detalle, tiene por objeto presentar una solución para el funcionamiento de una cabina de ascensor, con la que tampoco se precise un cuarto de máquinas y con la que no sea necesario arrastrar la unidad de accionamiento con la cabina de ascensor. Al mismo tiempo se conserva el diseño modular, que permite la producción en serie de sistemas de ascensores completos con distintas capacidades de carga y para edificios de distintas alturas.

El documento JP 60-150 149, da a conocer un ascensor según el preámbulo de la reivindicación 1.

La invención está caracterizada en la reivindicación 1 y se distingue, entre otras cosas, porque está previsto un accionamiento estacionario como parte integrante del sistema modular que constituye como tal una viga testera de accionamiento o una viga de asiento de accionamiento.

En las demás reivindicaciones, se indican mejoras y perfeccionamientos ventajosos del ascensor de la reivindicación 1.

La configuración del accionamiento, especialmente de la caja de transmisión, como parte portante o coportante de la viga testera, evita un diseño costoso de esta última.

El apoyo de las fuerza verticales que actúan sobre la polea motriz mediante un tubo protector directamente en los carriles de guía, propicia un flujo de fuerza óptimo sin componentes estructurales funcionalmente innecesarios. El extremo del tubo protector se apoya preferentemente sin componentes adicionales en una abertura de los carriles de guía.

El accionamiento estacionario configurado como viga testera de accionamiento o viga de asiento de accionamiento, presenta dos árboles de accionamiento con una polea motriz cada uno, lo que, con una distribución simétrica de las cargas, hace posible prescindir de las poleas de inversión. El mismo fin tiene la disposición de las poleas motrices inmediatamente debajo de los carriles de guía.

Un accionamiento delgado y alargado no requiere una altura de construcción muy grande, de modo que

no es necesario alargar la caja por causa del accionamiento. El accionamiento estacionario puede dividirse en dos accionamientos individuales, por ejemplo con el fin de duplicar la potencia, asignándose cada uno de los dos accionamientos a un carril de guía y pudiendo formarse vigas de asiento o testeras de accionamiento dobles.

Una viga testera de accionamiento o una viga de asiento de accionamiento puede ensamblarse con carriles de guía, elementos de fijación y una viga testera o de asiento, para formar una armazón autoportante que constituye una unidad transportable por camión o por ferrocarril.

Disponiendo los accionamientos individuales opuestos uno a otro en la viga testera, se compensa la carga a que se ve sometida esta última alrededor del eje transversal.

La invención se explica a continuación más detalladamente a base de unos ejemplos de realización y se representa de un modo principalmente esquemático en los dibujos, que muestran:

Figura 1: Un ascensor con un accionamiento estacionario como viga testera, visto desde el lateral.

Figura 2: Un ascensor con un accionamiento estacionario como viga testera, visto desde arriba.

Figura 3: Un ascensor con un accionamiento estacionario como viga testera y una suspensión 2:1 de la cabina y el contrapeso, visto desde el lateral.

Figura 4: Un ascensor con un accionamiento estacionario como viga testera y una suspensión 2:1 de la cabina y el contrapeso, visto desde arriba.

Figura 5: Un ascensor con un accionamiento estacionario dividido situado en la parte superior, visto desde el lateral.

Figura 6: Un ascensor con un accionamiento estacionario dividido situado en la parte superior, visto desde arriba.

Figura 7: Un ascensor con un accionamiento estacionario dividido situado en la parte inferior, visto desde el lateral.

Figura 8 y última: Un ascensor con un accionamiento estacionario dividido situado en la parte inferior, visto desde arriba.

En la figura 1 se designa con 1 una caja de ascensor en la que, conducida por dos carriles de guía 10 a modo de columnas, se desplaza arriba y abajo una cabina de ascensor 5. Los carriles de guía 10, configurados en forma de perfil hueco, se extienden a lo largo de varios pisos 8 y tienen una longitud máxima de aproximadamente 18 m debido al transporte por carretera previsto. Ensamblando varios elementos pueden equiparse también, sin más, edificios de mayor altura, de hasta 100 m y más.

La cabina de ascensor 5 presenta unas poleas guía 17 en un yugo superior 4 y en un yugo inferior 7, así como una sujeción terminal de cable 20 en el yugo superior 4. El yugo superior 4 y el yugo inferior 7 están unidos verticalmente al bastidor de retención 6. Los carriles de guía 10 están unidos al edificio mediante unos elementos de fijación 11 en los pisos 8. Los carriles de guía 10 están unidos transversalmente en la parte inferior a una viga de asiento 13 y depositados sobre el suelo de la caja. La viga de asiento 13 lleva además uno o dos amortiguadores 23. Los carriles de guía 10 están unidos transversalmente en la parte superior a una viga testera 2, viga testera 2 que lleva un accionamiento 12 y que, en esta combinación, se designa como viga testera de accionamiento 22. El

accionamiento 12 presenta dos poleas motrices laterales 14, por las que se han pasado en cada caso unos cables de sustentación 3, que están unidos mediante unas sujeciones terminales de cable 20 a la cabina de ascensor 5 y a los contrapesos 9 que se desplazan en los carriles de guía 10. En la vista de la figura 1 puede verse sólo una de las dos poleas motrices 14. Lo mismo vale para los carriles de guía 10 y los contrapesos 9. Los carriles de guía 10 pueden estar configurados como un perfil con cualquier forma, con o sin guías para un contrapeso.

En la figura 2 pueden reconocerse desde arriba otros detalles de la viga testera de accionamiento 22. Ésta consta de un accionamiento 12, con un motor 19, dispuesto centralmente entre dos travesaños paralelos. El motor 19 presenta unos árboles de accionamiento 18 que emergen a ambos lados y en cuyos extremos exteriores está alojada en cada caso una polea motriz 14.

Configurando adecuadamente el motor o la caja de transmisión, el accionamiento en sí puede constituir también la viga testera, o sea la unión entre los dos carriles de guía (10). Los árboles de accionamiento 18 están provistos de un tubo protector 18' fijo, que, en su extremo exterior, antes de la polea motriz 14, presenta un apoyo para árboles en el que está alojado el árbol de accionamiento 18. Con el fin de soportar este punto de apoyo, el tubo protector 18' está introducido con su extremo exterior en una escotadura correspondiente del carril de guía 10, con lo que la fuerza vertical de la carga acoplada con la cabina de ascensor 5 y el contrapeso 9 se conduce al carril de guía 10, que está dimensionado de modo que sea resistente al pandeo. Gracias a esta disposición no se producen prácticamente fuerzas de flexión en los árboles de accionamiento 18. El accionamiento 12, y del mismo preferentemente el tubo protector 18', está configurado como pieza coportante de la viga testera de accionamiento 22 y sustituye así a los puntales de unión y de refuerzo adicionales entre los travesaños.

El accionamiento 12 comprende, además del motor 19, un freno no representado y, según las circunstancias, un engranaje reductor, que tampoco se ha representado. El accionamiento 12 está construido convenientemente como en el documento EP 96107861.5, es decir, configurado con un árbol de rotor hueco, lo que propicia un diseño delgado, con un diámetro pequeño del accionamiento. De este modo, con la utilización adicional de unas poleas motrices 14 pequeñas, de 150 mm a 300 mm de diámetro, y preferentemente cables de aramida, la cota constructiva horizontal requerida es muy pequeña. Los cables de sustentación 3 emergentes de las poleas motrices 14 llevan, prácticamente sin tensión oblicua en el centro de los carriles de guía 10, a los contrapesos 9 por un lado, y a las sujeciones terminales de cable 20 en el brazo lateral saliente del bastidor de retención 6 de la cabina de ascensor 5.

Las figuras 3 y 4 muestran en principio la misma disposición del accionamiento 12 que en la disposición anterior. Sin embargo, la diferencia con respecto a ésta consiste en que aquí la cabina de ascensor 5 y los contrapesos 9 están suspendidos en una relación de 2:1. Para ello existen en la cabina de ascensor 5 unas poleas de inversión 15 y en los contrapesos 9 unas poleas de inversión 16. Además, las sujeciones terminales de cable 20 se encuentran en la viga testera de accionamiento 22. Esta disposición permite

prescindir en muchos casos de un engranaje reductor en el accionamiento 12, lográndose incluso una mayor eficacia, con menores costes. Esta disposición está prevista para aquellos casos de aplicación en los que hayan de transportarse cargas elevadas a velocidades entre bajas y medias.

La disposición según las figuras 5 y 6 muestra otra posibilidad de ampliar aún más hacia arriba la gama de potencia de la instalación de ascensor según la invención. Para ello se emplean los accionamientos 12 por duplicado, cada uno de ellos a través de los carriles de guía 10 izquierdo y derecho. Mediante un diseño adecuado del brazo saliente, no representado en detalle, los dos accionamientos 12 se unen fijamente a la viga testera 2 y forman de este modo una viga testera de accionamiento doble 24. En la representación mostrada, la cabina de ascensor 5 y los contrapesos 9 están suspendidos además en una relación de 2:1, lo que, con la mitad de velocidad, da por resultado la duplicación de la fuerza de sustentación. En la representación mostrada, los dos accionamientos 12 están dispuestos opuestos el uno al otro. Esto ocasiona una compensación del par de giro bajo carga alrededor del eje transversal en la viga testera 2 o la viga testera de accionamiento doble 24. Si el módulo de accionamiento 12 se utiliza para un accionamiento doble, el motor 19 presenta sólo un árbol emergente 18 con una polea motriz 14.

Como última variante, las figuras 7 y 8 muestran una disposición con el accionamiento situado en la parte inferior. En este caso, el accionamiento 12 se une fijamente a la viga de asiento 13 y los cables de sustentación 3 se llevan mediante unas poleas de inversión 15 y 16 dispuestas en la viga testera 2 hasta la cabina de ascensor 5 y hasta los contrapesos 9, estando prevista la polea de inversión 15 para la cabina de ascensor 5 y la polea de inversión 16 para los contrapesos 9. Las poleas de inversión 15 y 16 están fijadas mediante una consola de sujeción 21 en cada caso a un carril de guía 10.

La viga de asiento 13 se convierte así en la viga de asiento de accionamiento 25. Se muestra una suspensión 1:1 para la cabina de ascensor 5 y los contrapesos 9. Sin embargo, con el accionamiento situado en la parte inferior es también posible realizar una suspensión 2:1. También puede lograrse una duplicación de la potencia motriz previendo, como en el caso del accionamiento situado arriba, dos accionamientos 12 y formando así una viga de asiento de accionamiento doble 26.

Los ejemplos mostrados muestran las posibilidades de adaptación de un sistema modular a una amplia gama de necesidades en lo que se refiere a carga transportable y velocidad. Al mismo tiempo, puede utilizarse una gran parte de módulos iguales para todas las variantes de disposición. Los ajustes de potencia en lo que se refiere a fuerza de sustentación y velocidad pueden realizarse mediante la elección del número de accionamientos 12, con y sin engranaje reductor, así como combinados con el tipo de suspensión 1:1 ó 2:1. Si se utilizan varios motores 19 con distintas potencias se abren mayores posibilidades de aplicación en lo que se refiere a fuerza de sustentación y velocidad.

En el caso de los accionamientos dobles, un control adecuado del motor, por ejemplo con valores nominales de velocidad y par de giro iguales, permite asegurar la existencia de fuerzas de tracción iguales

en ambos lados. Como sincronización forzada de los dos accionamientos puede preverse también un acoplamiento mecánico con los medios adecuados, por ejemplo con cadena y ruedas dentadas.

La forma delgada de la viga testera de accionamiento 22 o de la viga de asiento de accionamiento 25 permite disponer los carriles de guía 10, con ele-

mentos de fijación 11 muy cortos, muy cerca de la pared del edificio, siendo entonces absorbidas por la estructura de este último las fuerzas horizontales generadas. De este modo, el presente sistema modular es adecuado también para la realización de ascensores de mochila.

5

10

15

20

25

30

35

40

45

50

55

60

65

REIVINDICACIONES

1. Ascensor para el transporte de personas y/o mercancías, producido en fábrica de la siguiente manera:

- con una viga de asiento (13),
- con una viga testera (2),
- con un accionamiento (12) y una polea motriz (14) para el accionamiento del elemento portante (3),
- con una cabina de ascensor (5),
- con un contrapeso (9),
- con carriles de guía (10) para la guía de la cabina de ascensor (5) y del contrapeso (9),
- estando unidos la cabina de ascensor (5) y el contrapeso (9) mediante un elemento portante (3),

caracterizado porque la viga de asiento (13) o la viga testera (2) lleva el accionamiento (12) y la polea motriz (14) y une los carriles de guía (10), y

porque la viga de asiento (13) está dispuesta transversalmente bajo la cabina de ascensor (5) o porque la viga testera (2) está dispuesta transversalmente sobre la cabina de ascensor (5).

2. Ascensor según la reivindicación 1, **caracterizado** porque el accionamiento (12) presenta un motor (19) con dos árboles de accionamiento (18), que preferentemente emergen de forma coaxial, y/o porque el accionamiento (12) presenta un motor (19) con dos árboles de accionamiento (18) emergentes con, en cada caso, una polea motriz (14), estando los árboles de accionamiento (18) rodeados por un tubo protector con apoyo para árboles, que se apoya detrás de la polea motriz (14) en los carriles de guía (10).

3. Ascensor según una de las reivindicaciones anteriores, **caracterizado** porque la fuerza de sustentación y la velocidad pueden variarse mediante el número de accionamientos (12), con y sin engranaje reductor, así como en combinación con el tipo de suspensión 1:1 ó 2:1.

4. Ascensor según una de las reivindicaciones anteriores, **caracterizado** porque las poleas motrices (14) están dispuestas inmediatamente sobre los carriles de guía (10), que presentan forma de columnas.

5. Ascensor según una de las reivindicaciones anteriores, **caracterizado** porque el accionamiento (12) presenta una forma delgada y alargada y está equipado con poleas motrices (14) de, preferentemente, 150 a 300 mm de diámetro.

6. Ascensor según una de las reivindicaciones 1 a 4, **caracterizado** porque están previstos dos accionamientos (12) y cada uno de ellos presenta, por cada carril de guía (10), un motor (19) con un árbol de accionamiento (18) emergente con una polea motriz (14).

7. Ascensor según la reivindicación 6, **caracterizado** porque dos accionamientos (12) están dispues-

tos con los ejes paralelos en la viga testera de accionamiento doble (24), cada uno en sentido opuesto al otro.

8. Procedimiento para el montaje de un ascensor para el transporte de personas y/o mercancías, producido en fábrica de la siguiente manera:

- con una viga de asiento (13),
- con una viga testera (2),
- con un accionamiento (12) y una polea motriz (14) para el accionamiento del elemento portante (3),
- con una cabina de ascensor (5),
- con un contrapeso (9),
- con carriles de guía (10) para la guía de la cabina de ascensor (5) y del contrapeso (9),
- estando unidos la cabina de ascensor (5) y el contrapeso (9) mediante un elemento portante (3),

caracterizado porque

el accionamiento (12), la polea motriz (14) y los carriles de guía (10) se montan en la viga de asiento (13) o en la viga testera (2), y

porque la viga de asiento (13) se dispone transversalmente bajo la cabina de ascensor (5) o porque la viga testera (2) se dispone transversalmente sobre la cabina de ascensor (5).

9. Sistema consistente en un ascensor para el transporte de personas y/o mercancías, producido en fábrica de la siguiente manera:

- con una viga de asiento (13),
- con una viga testera (2),
- con un accionamiento (12) y una polea motriz (14) para el accionamiento del elemento portante (3),
- con una cabina de ascensor (5),
- con un contrapeso (9),
- con carriles de guía (10) para la guía de la cabina de ascensor (5) y del contrapeso (9),
- estando unidos la cabina de ascensor (5) y el contrapeso

(9) mediante un elemento portante (3),

caracterizado porque

la viga de asiento (13) o la viga testera (2) lleva el accionamiento (12) y la polea motriz (14) y une los carriles de guía (10),

porque la viga de asiento (13) está dispuesta transversalmente bajo la cabina de ascensor (5) o porque la viga testera (2) está dispuesta transversalmente sobre la cabina de ascensor (5) y

porque el ascensor está conducido por una caja de un edificio.

Fig. 1

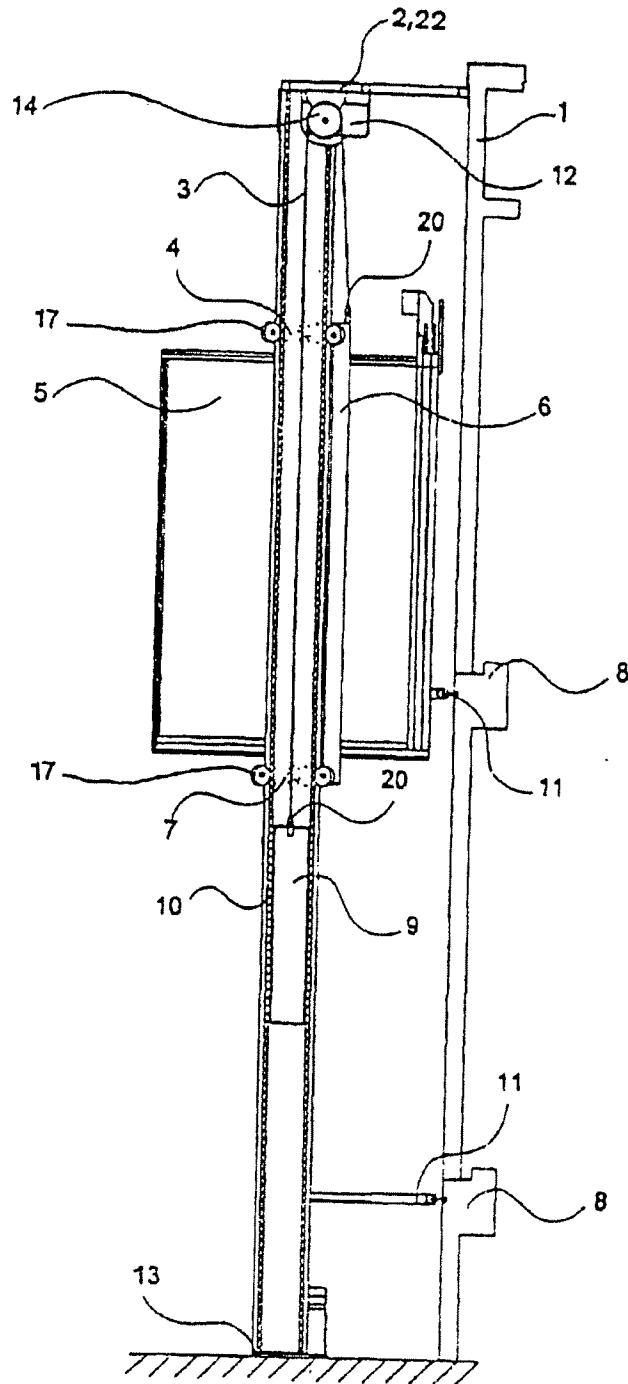


Fig. 2

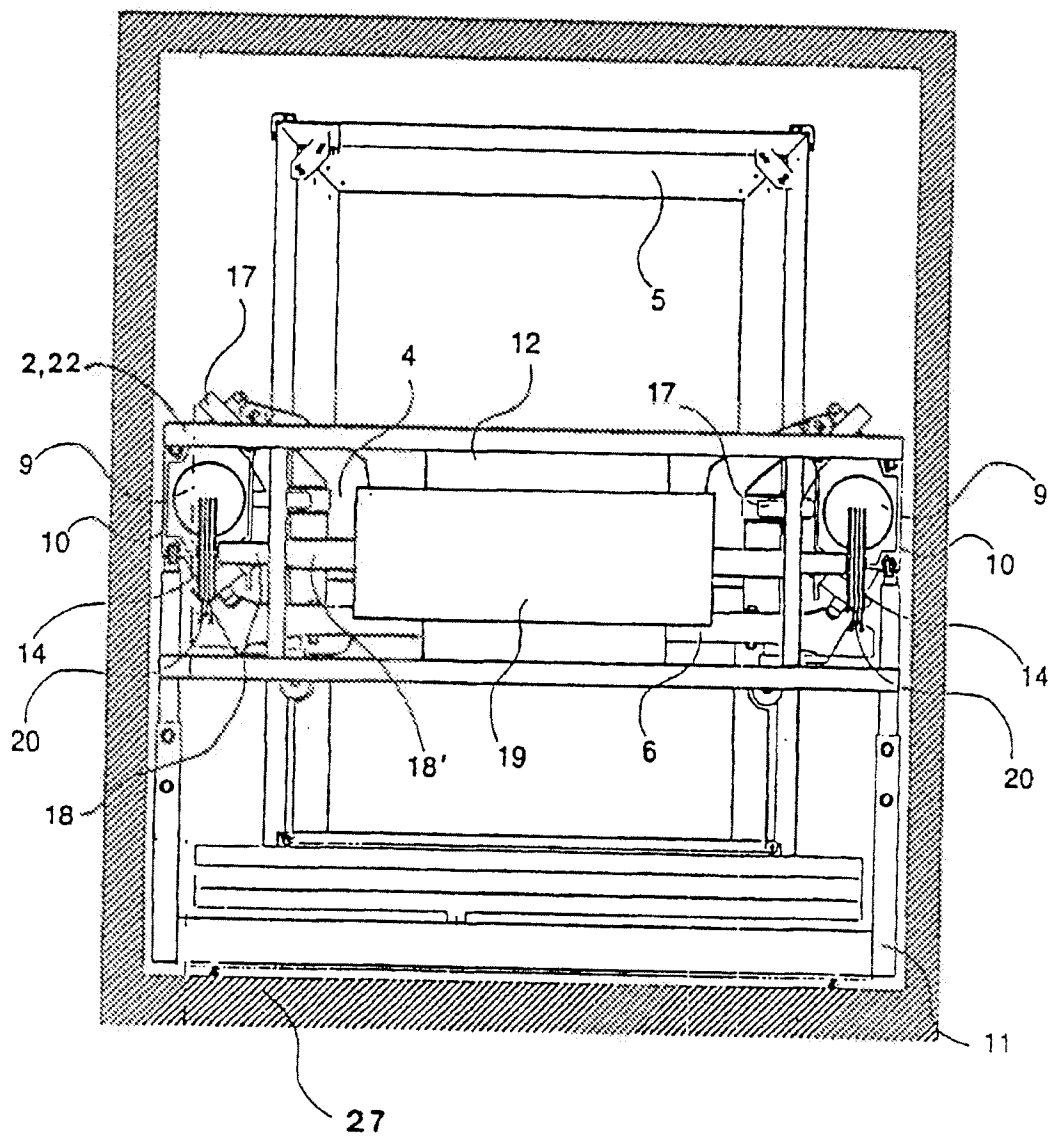


Fig. 3

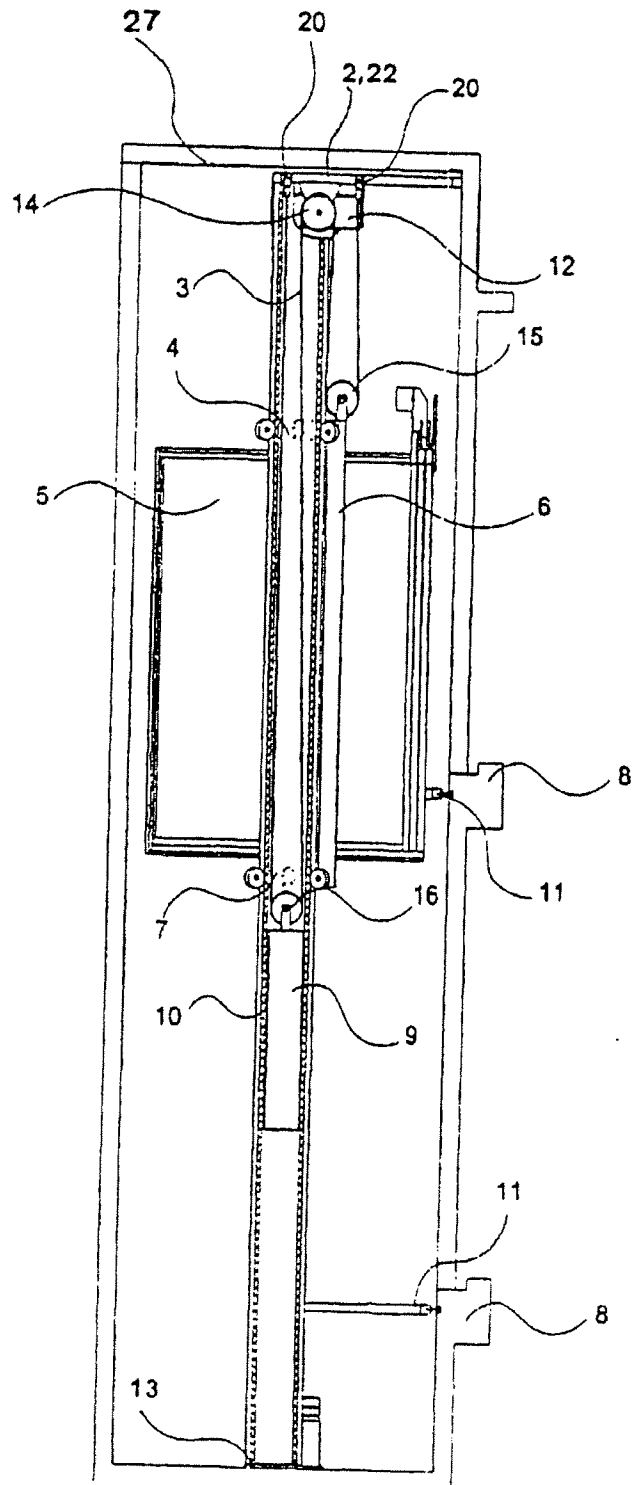


Fig. 4

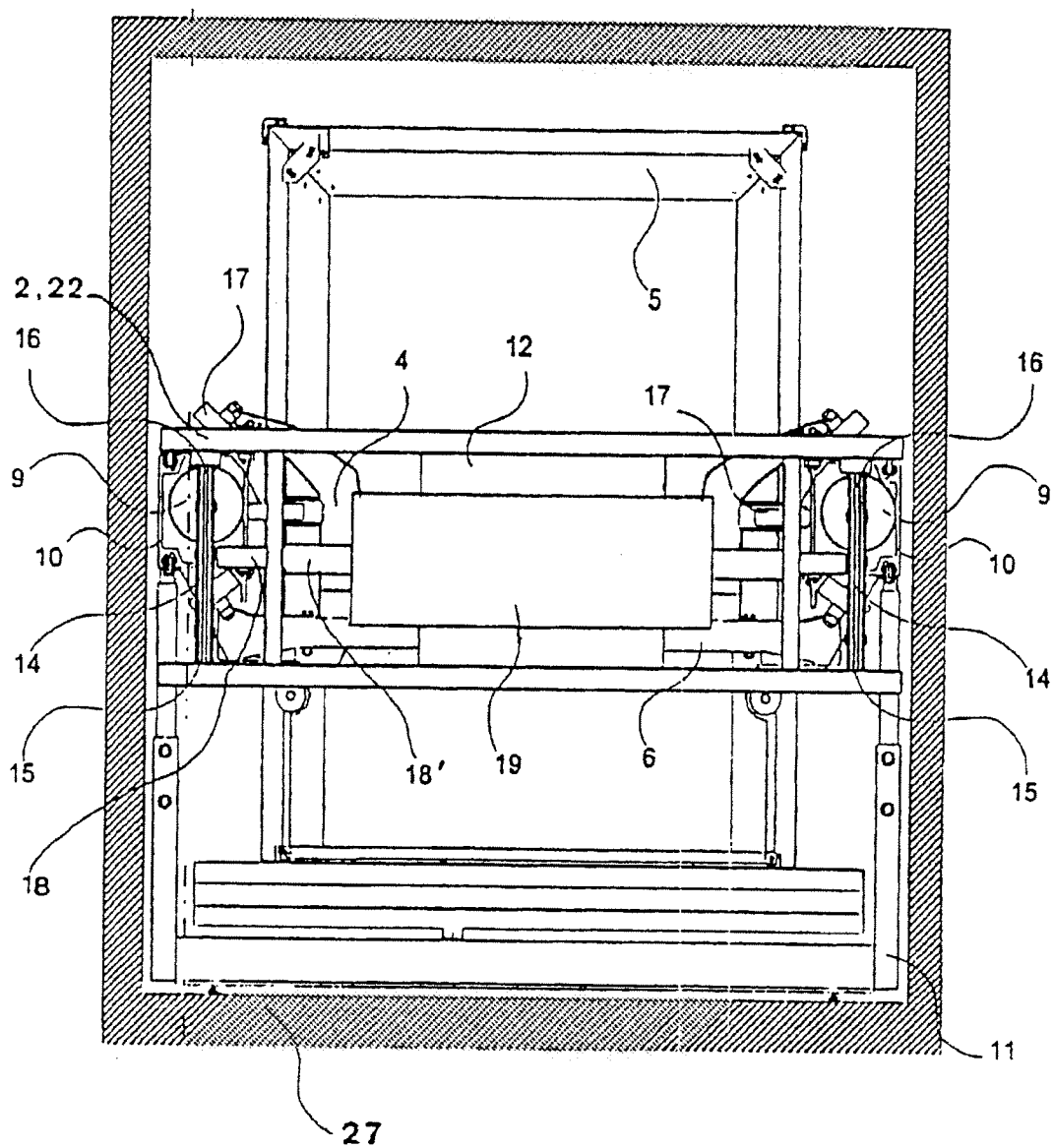


Fig. 5

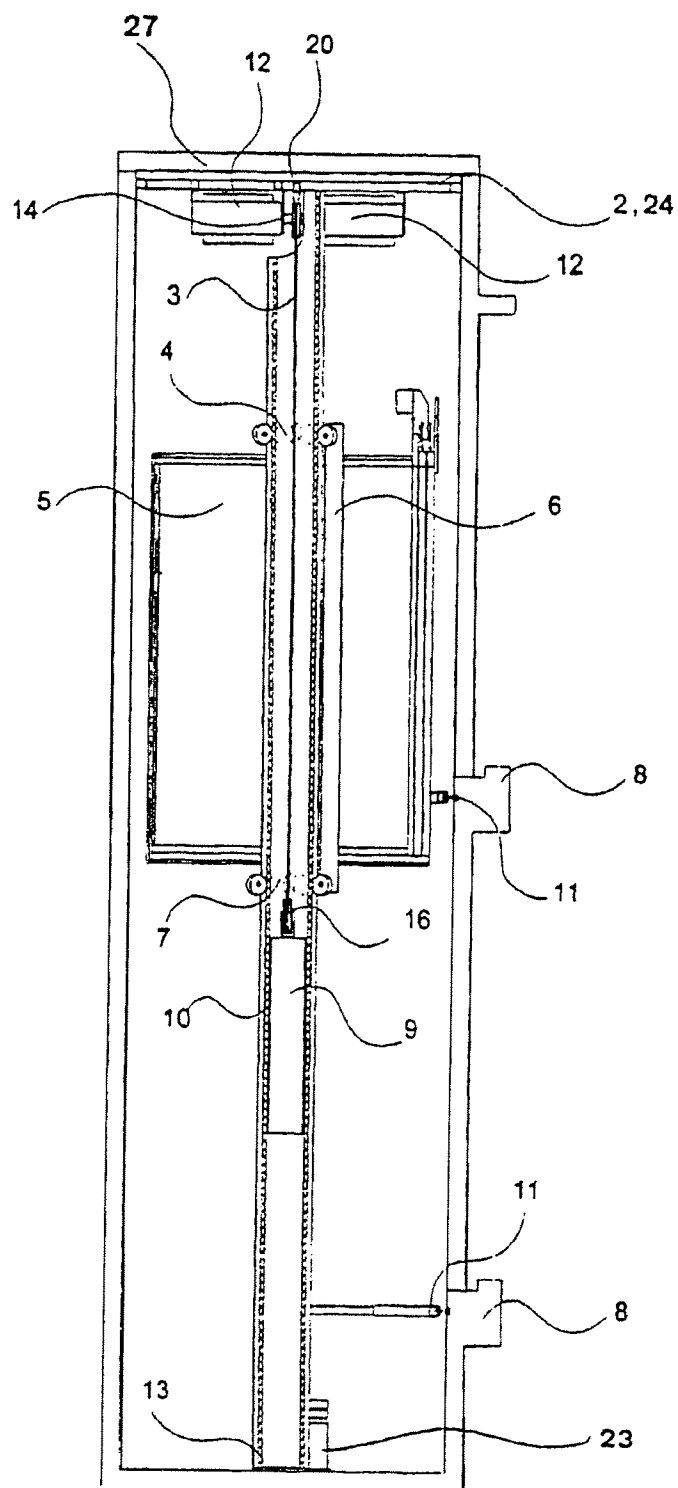


Fig. 6

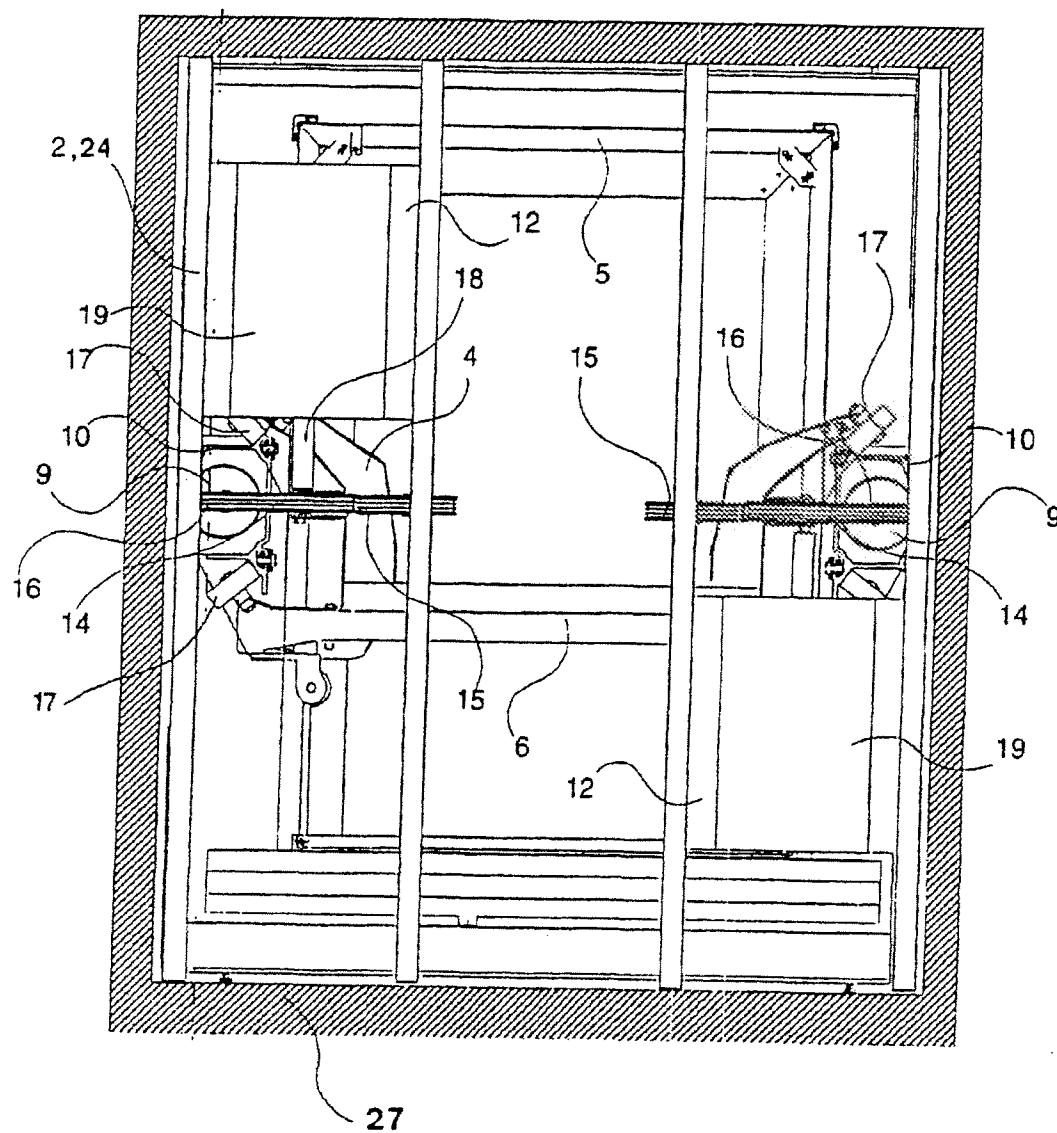


Fig. 7

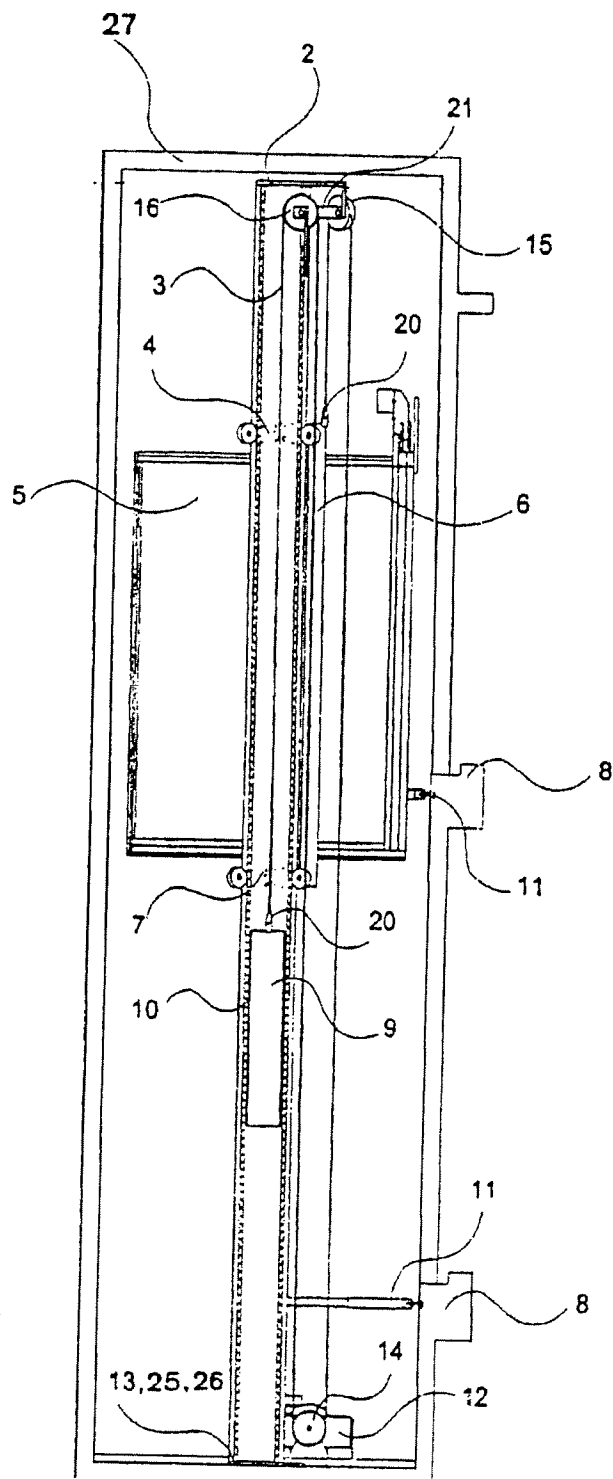


Fig. 8

